

突発天体検知のための MITSuME望遠鏡用 自動解析パイプラインの GPUを用いた高速化

東京工業大学河合研究室

庭野 聖史

共同研究者

村田 勝寛,伊藤 亮介,橘 優太郎(東京工業大学) 下川辺 隆史(東京大学)
河合 誠之,谷津 陽一,森田 浩太郎,大枝 幹,飯田 康太,白石 一輝,安達 稜
(東京工業大学)

目次

1. イントロダクション
2. 目的
3. 方法
4. 時間計測
5. 新スクリプト構築
6. 性能評価
7. まとめ

1. イントロダクション

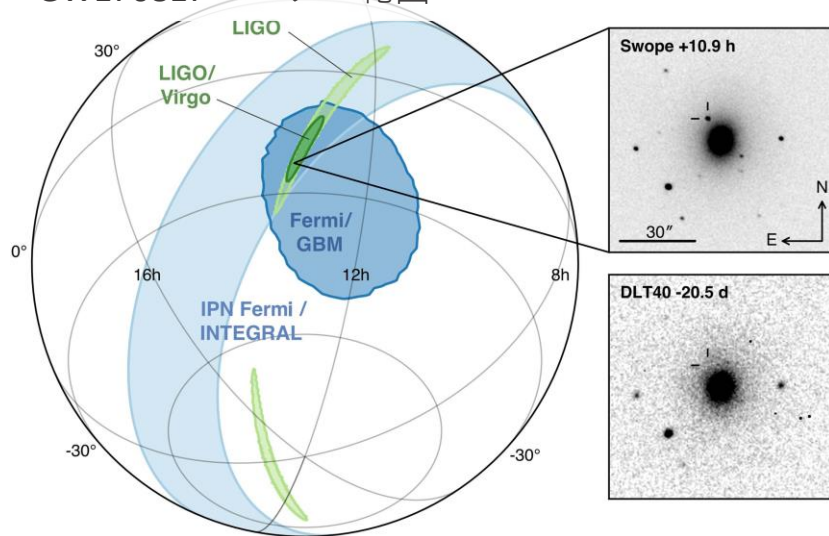
突発天体の即時観測の意義

- ガンマ線バースト、重力波等は何時何処で発生するか分からない上に短時間変動する

⇒直ちに詳細な位置決定をすること重要

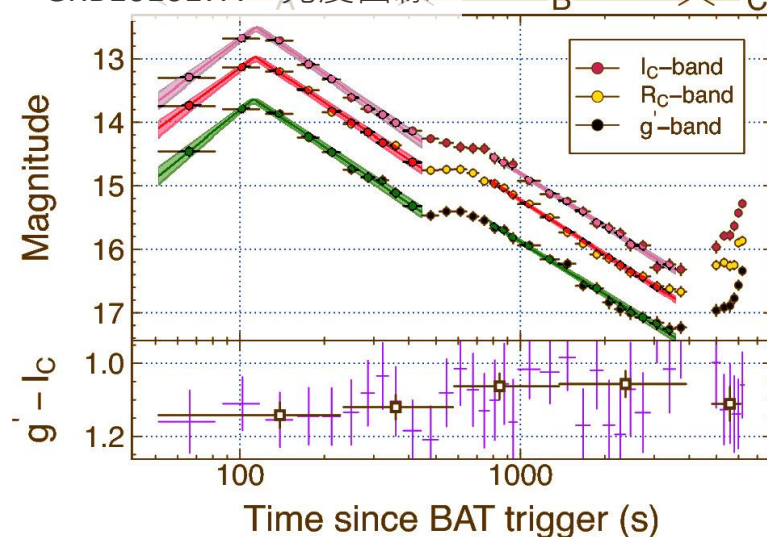
⇒即時観測、解析が必要

GW170817のエラー範囲



LIGO Scientific Collaboration, et.al. 2017

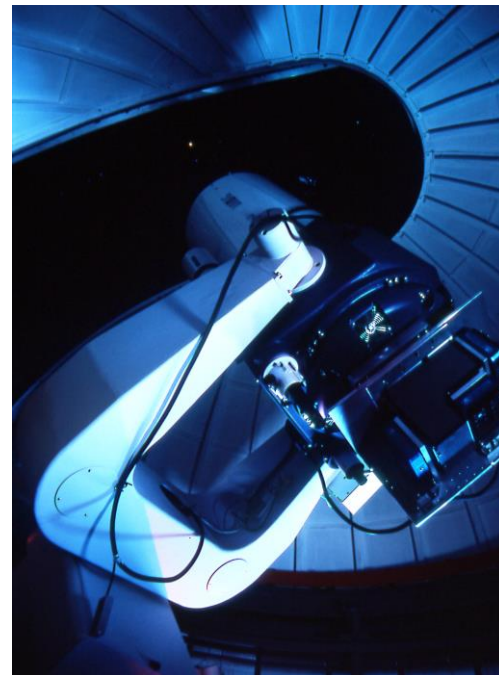
GRB161017Aの光度曲線



Tachibana, et.al. 2018

1. インTRODクシヨN MITSuME

- 東工大河合研が運用する観測システム
 - 所在は北杜市(山梨県)、浅口市(岡山県)
 - g' , Rc , Ic の3色を同時撮影
- 突発天体の追観測が主目的であり、速報の受信から観測、解析までが自動化されている。



1. イントロダクション

画像一次処理

- 生のCCD画像には星の光以外の要素が含まれており、これを取り除かなければならない

$$\text{Signal} + \text{Sky} = \frac{\text{Count} - \text{Bias} - \text{Dark}}{\text{Flat}}$$

- 高いS/Nが要求される場合、重ね合わせも行う

$$(\text{Signal} + \text{Sky})_{\text{combine}} = \frac{1}{N} \sum_i^N (\text{Signal} + \text{Sky})_i$$

2. 目的

- **MITSuME**の自動解析パイプライン、特に一次処理の段階で時間が掛かっている。

⇒ 高速化し、一刻も早い突発天体の発見に繋げたい

3. 方法

① 時間計測

現行パイプラインの実行時間を計測し、効率的な高速化の方法を探る

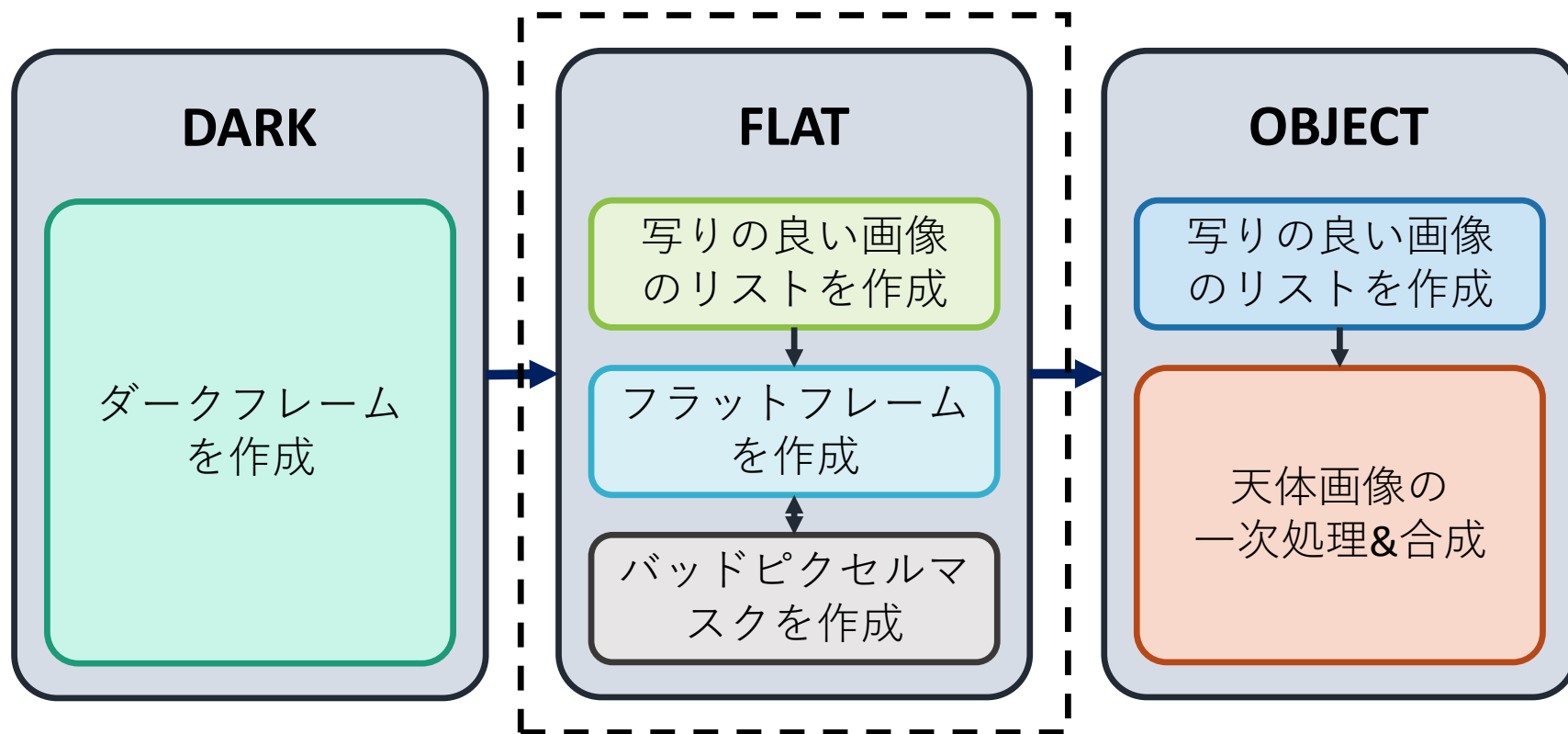
② 新スクリプト構築

③ 性能評価

高速化しつつ、現行パイプラインと同じ結果を出力できているか確かめる

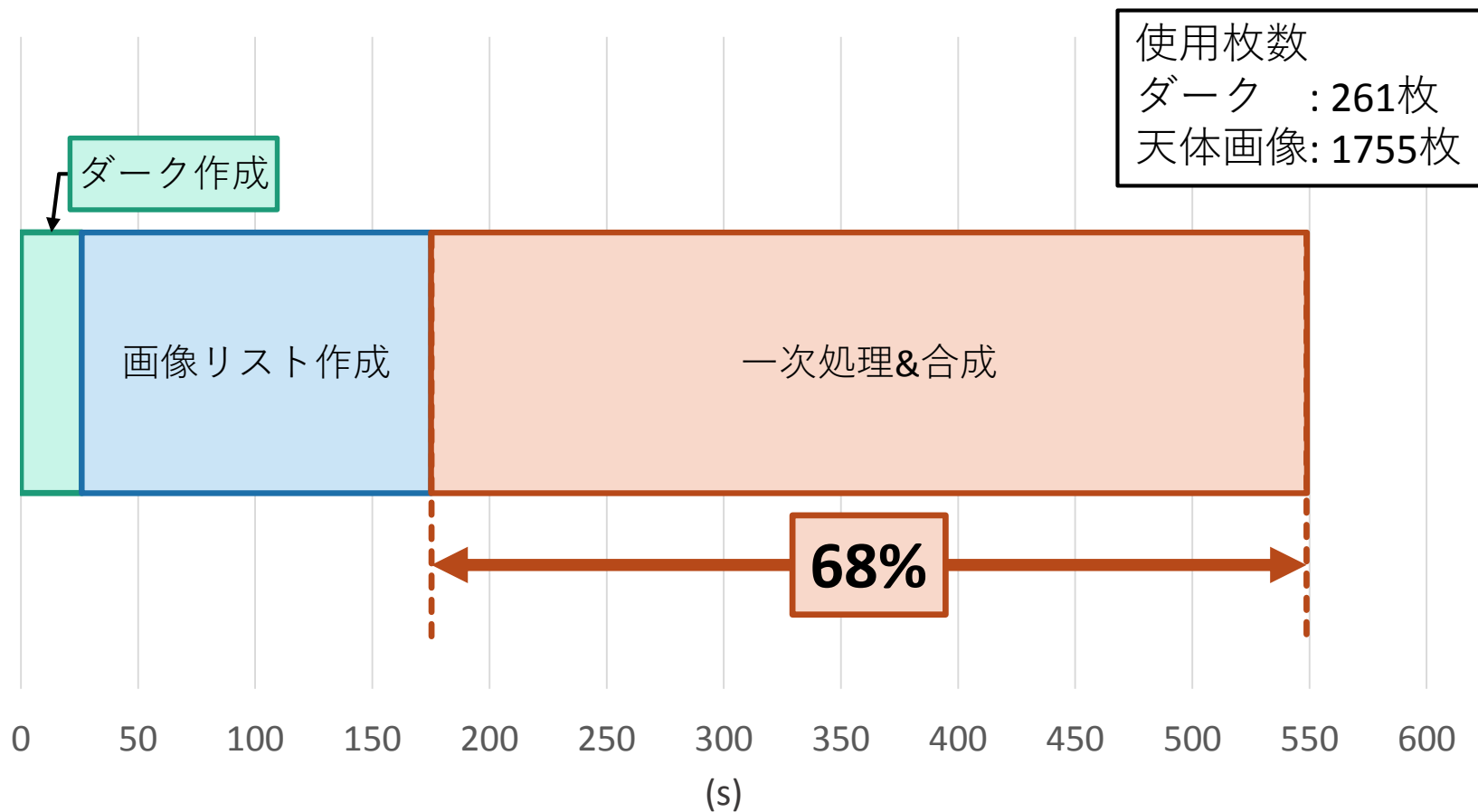
4. 時間計測

4. 時間計測 パイプラインの流れ



※フラットは毎回作成しなくとも良い

4. 時間計測 計測結果



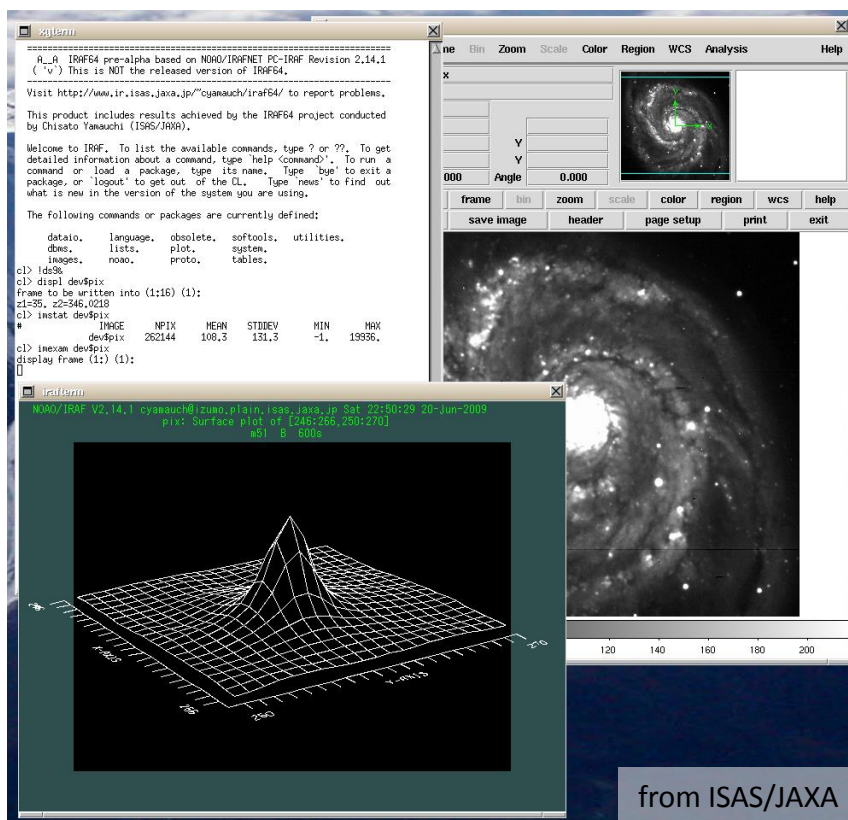
4. 時間計測 一次処理スクリプト

一次処理スクリプトはPyRAFを介してIRAFを利用するPythonスクリプト

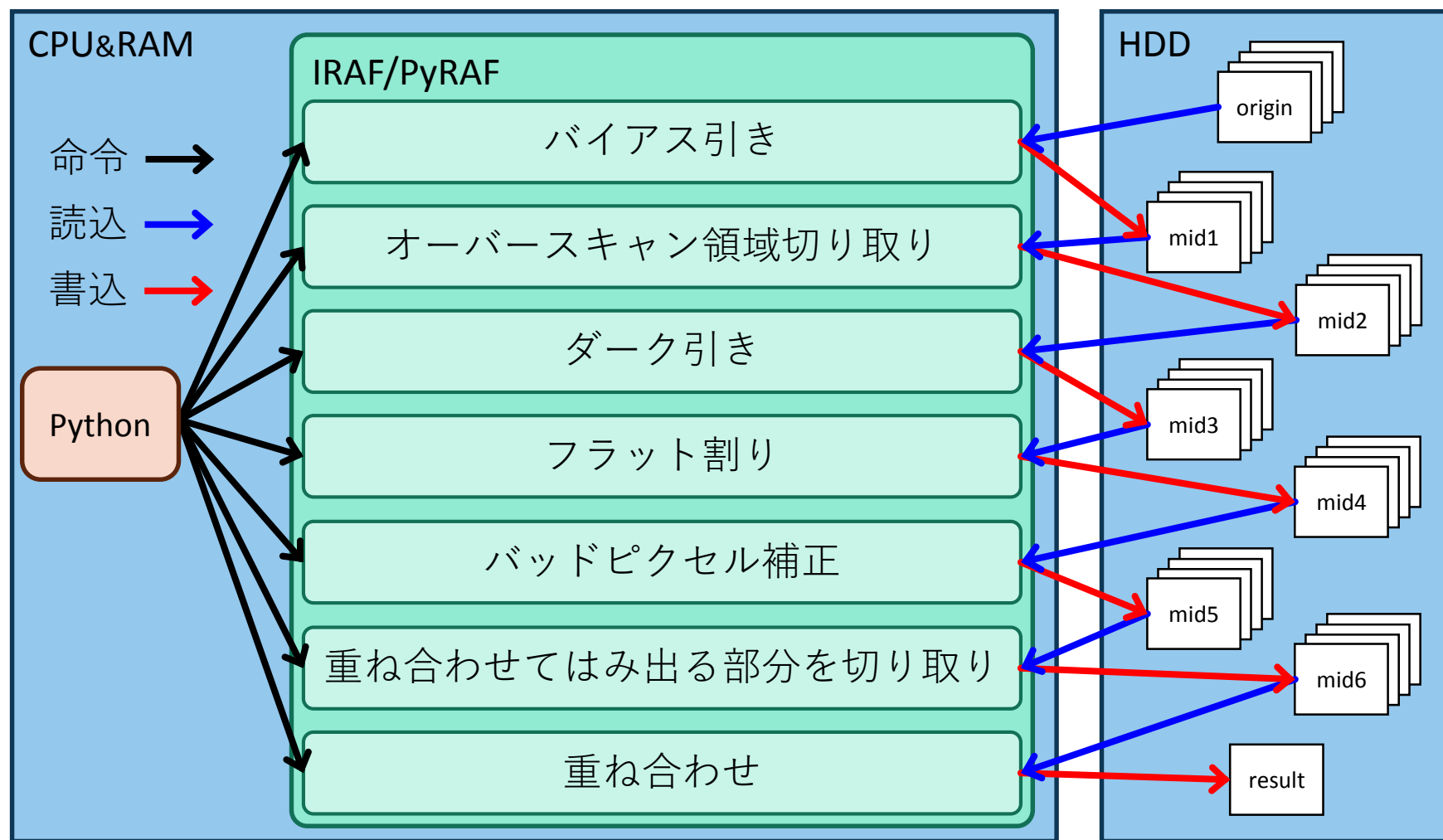
IRAF

(Image Reduction and Analysis Facility)

:アメリカ国立天文台の
開発した天文学用ソフト
ウェア群



4. 時間計測 一次処理スクリプトの内容



4. 時間計測 対応策

- **中間ファイルを作成しない**

- ファイルI/Oが律速している可能性があるため
- IRAFを使用しない。

- **処理の並列化を行う**

- 単純で並列化が容易な処理が多いため
(例 : 全ピクセルから一律にバイアスを引く、 etc.)
- 画像データの処理を**GPU**上で行うようにする

5. 新スクリプト構築

5. 新スクリプト構築

GPU

GPU (Graphics Processing Unit) :

主に画像処理を目的とした演算装置

- CPUに比べて**単純な処理しかできない**代わりに、**並列処理能力が格段に高い**ことが特徴。
- 画像処理以外の目的で 사용되는ことも増えている。(GPGPU)

	クロック	コア数	メモリ帯域幅	価格
CPU (Intel Core i9-9900K)	3.6 GHz	8	41.6 GB/s	約7万円
GPU (NVIDIA GeForce GTX 1070Ti)	1.6 GHz	2432	256 GB/s	約6万円

5. 新スクリプト構築 使用ソフトウェア



Astropy :

天文学用Pythonライブラリ



CuPy

CuPy :

CUDAを利用するためのPythonライブラリ

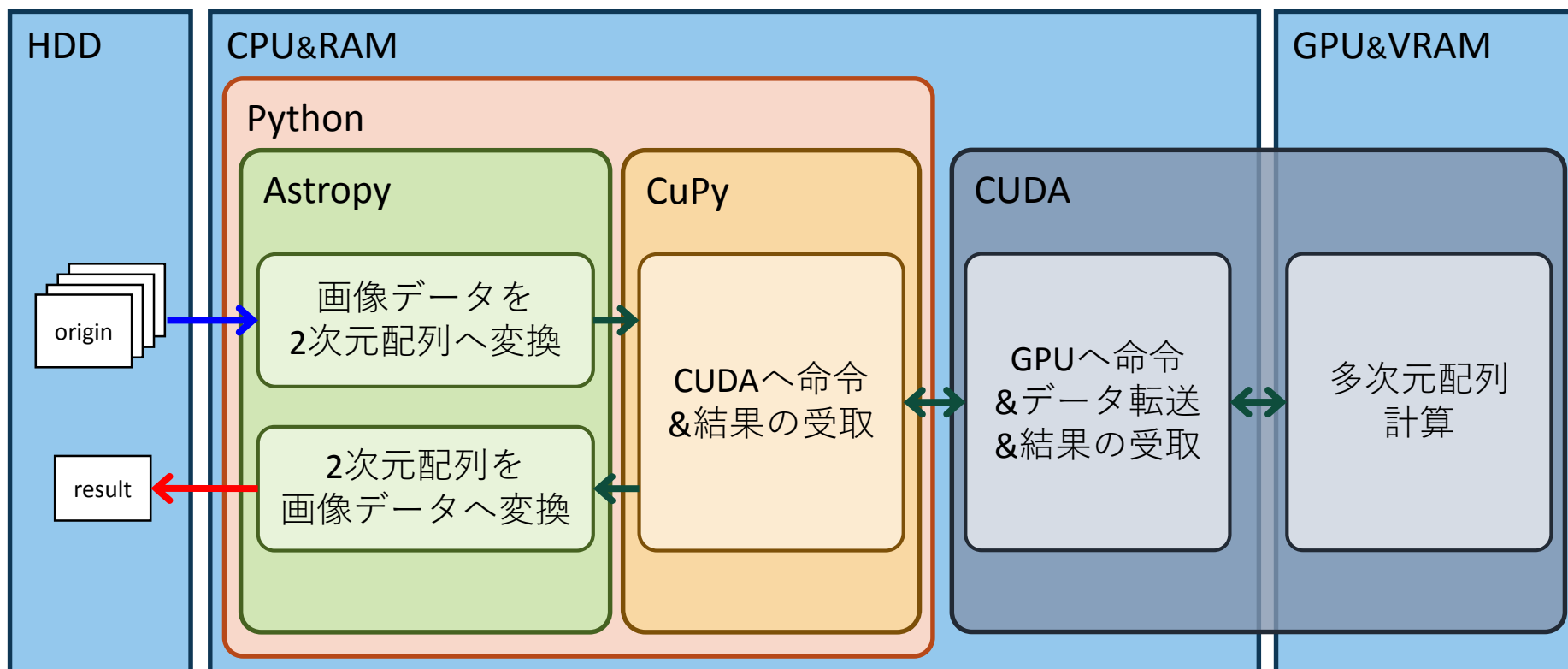
NumPyと同様のAPIを持つ

※CUDA : NVIDIAの提供するGPGPU用フレームワーク

```
[In [1]: import numpy as np
[In [2]: A = np.array([[1,2],[3,4]])
[In [3]: B = np.array([[5,6],[7,8]])
[In [4]: np.dot(A,B)
Out[4]:
array([[19, 22],
       [43, 50]])
```

```
[In [1]: import cupy as cp
[In [2]: A = cp.array([[1,2],[3,4]])
[In [3]: B = cp.array([[5,6],[7,8]])
[In [4]: cp.dot(A,B)
Out[4]:
array([[19, 22],
       [43, 50]])
```


5. 新スクリプト構築 概要



6. 性能評価

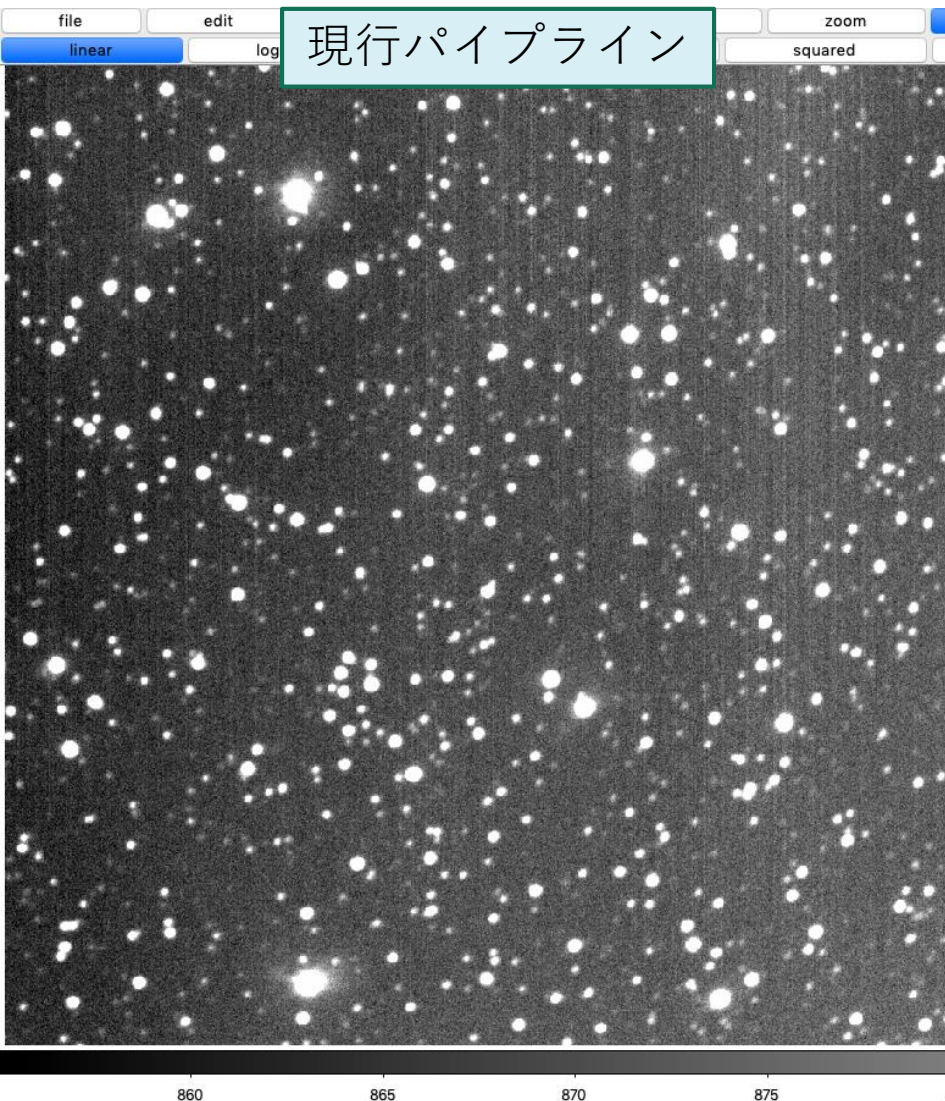
6. 性能評価 出力の比較

差 (新-旧)

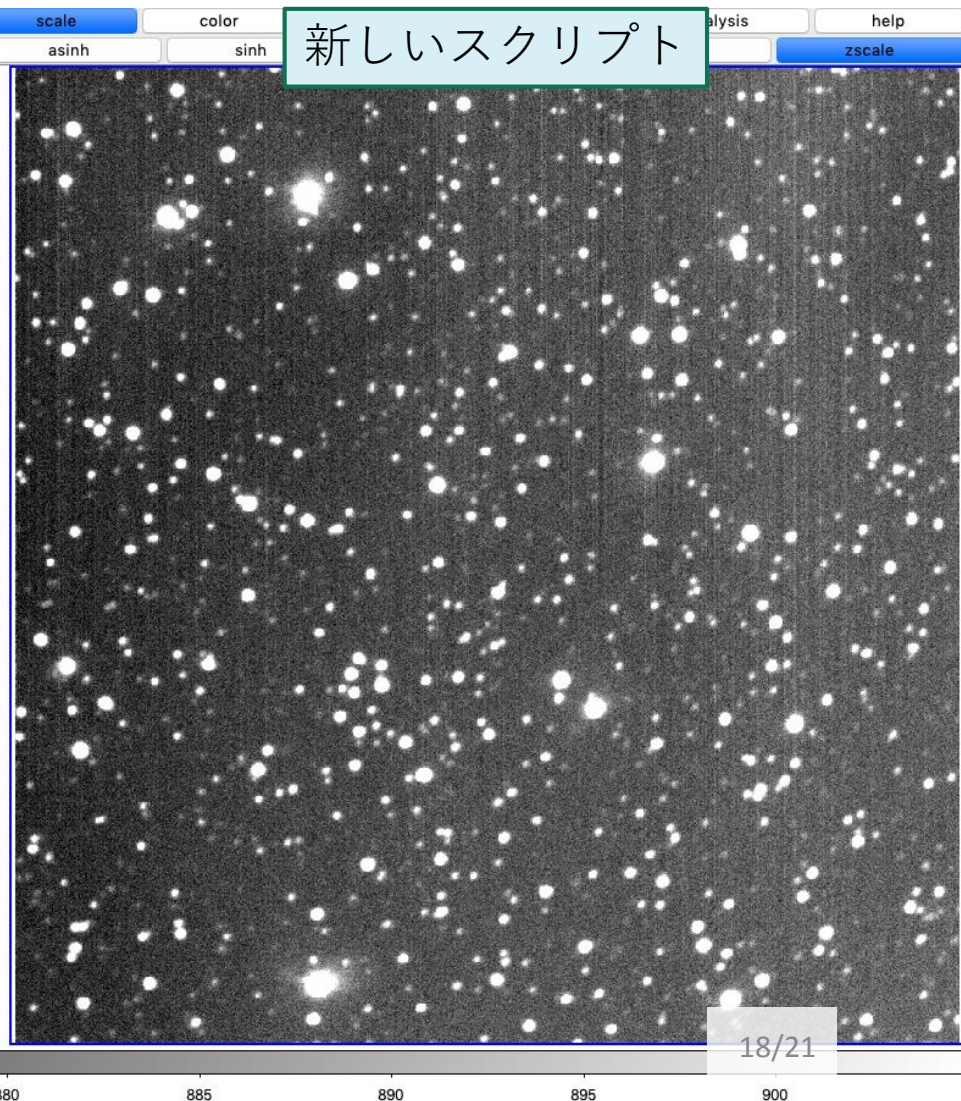
$\Delta\text{FWHM} \approx -0.1$ [pixel]

$\Delta\text{Mag} \approx \pm 0.01$

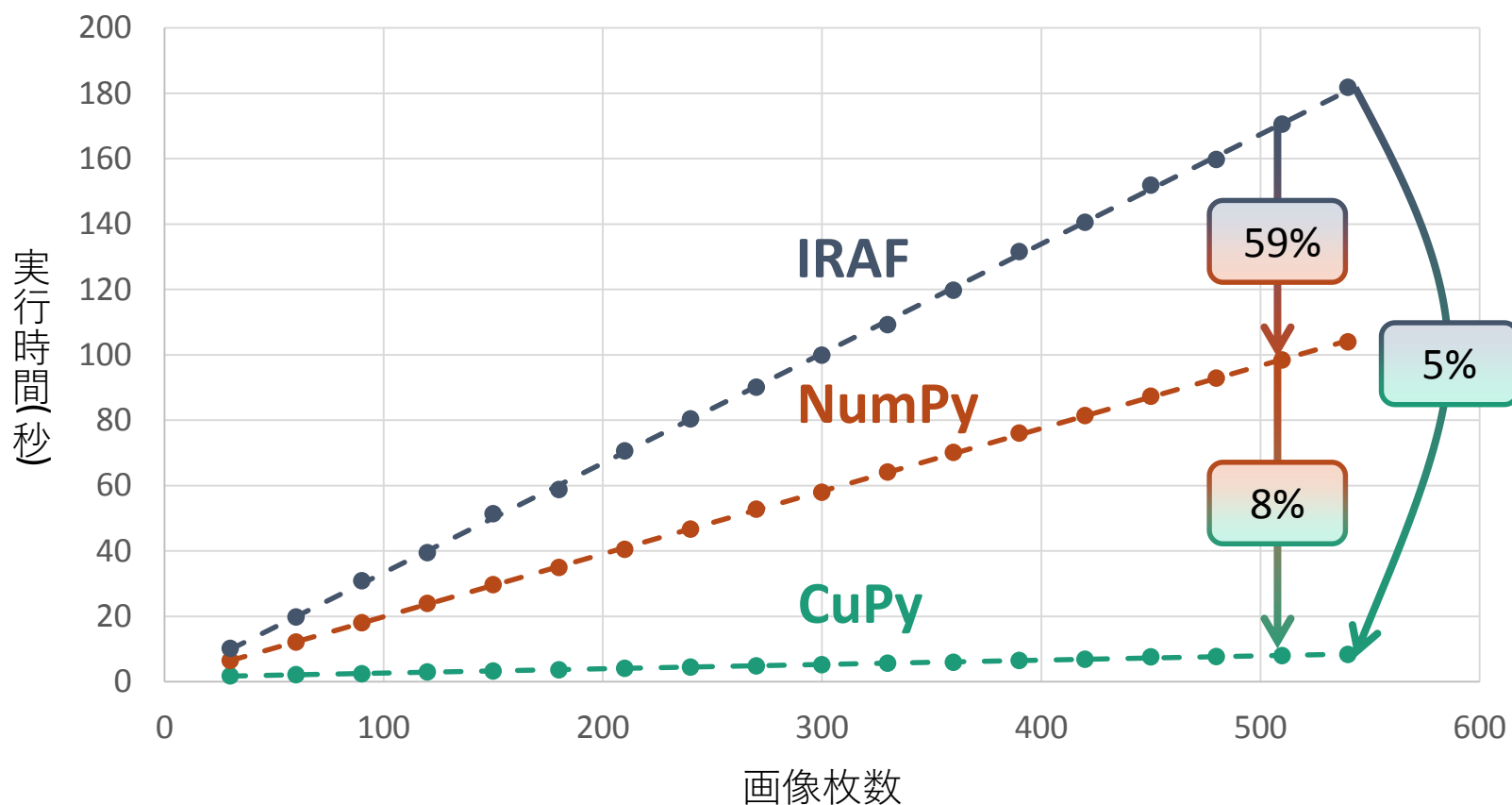
現行パイプライン



新しいスクリプト



6. 性能評価 実行時間の比較



6. 性能評価 高速化の恩恵

対象天体が、1枚では検知不可能なほど暗く、短時間の変動をしている場合

⇒様々な画像の組み合わせで合成して、よりS/Nの高くなる組み合わせを探るより外ない

2つの望遠鏡で60秒露光で3バンド撮影し、1バンドあたり30枚程度重ねる場合

旧 ⇒ 処理が撮像に追いつかない

新 ⇒ 撮像の度に10回以上処理を実行可能

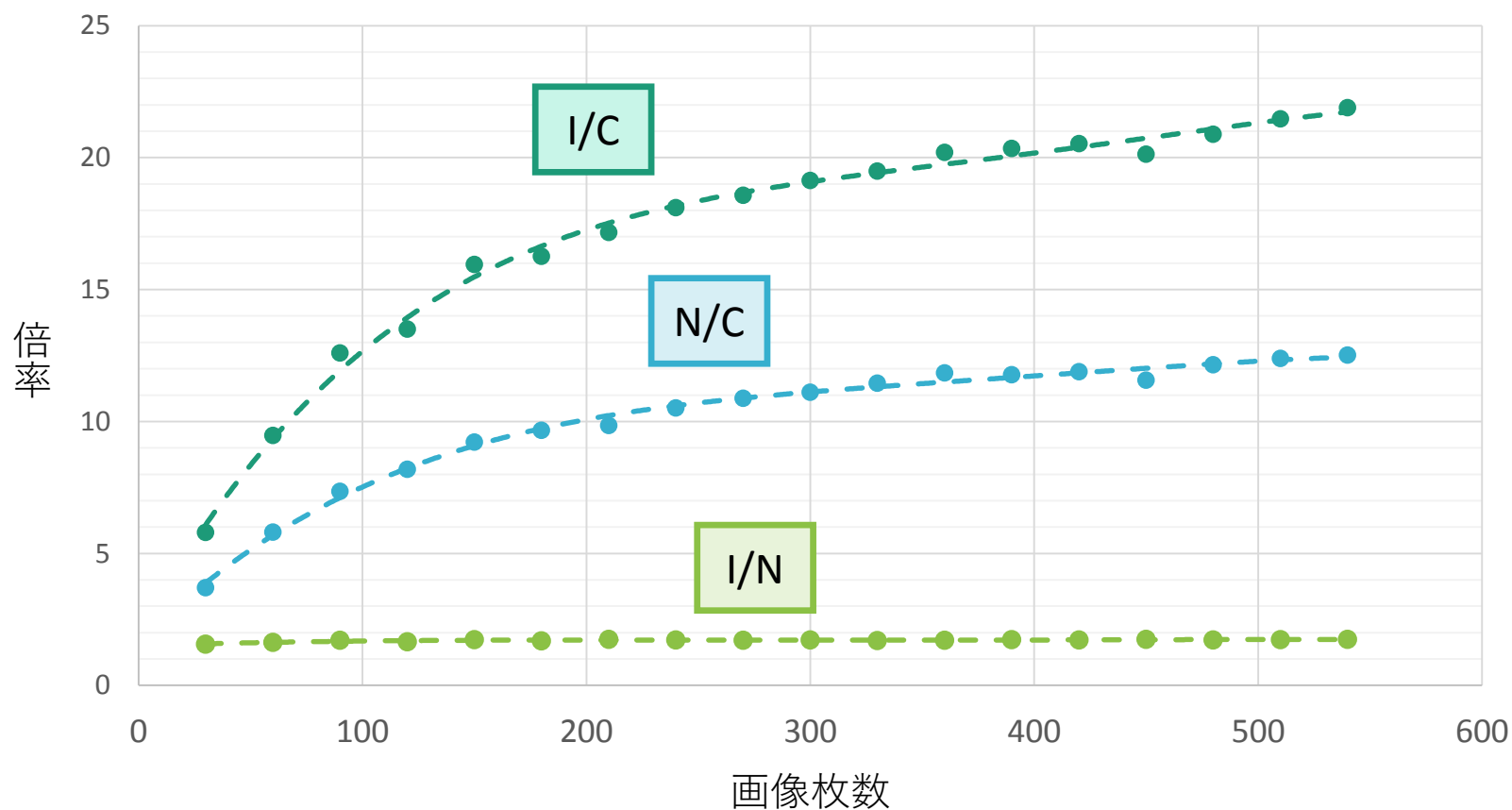
7. まとめ

- **MITSuME**用自動解析パイプラインの実行時間を調べ、ファイル**I/O**に時間がかかっていることを示唆する結果を得た。
- ファイル**I/O**の省略に加え、**GPU**を取り入れることで、旧版と同様の処理の精度を保ちつつ、**10倍以上**の高速化を実現した。

付録

付録

I : IRAF版
N : NumPy版
C : CuPy版



付録

- 使用した計算機 : **crasan** (河合研の解析用ワークステーション)

CPU: Intel Core i7-7700 (core:4 , thread:8 , clock:3.6GHz)

DRAM: DDR4 8GB × 4

ストレージ(システム): WD20EFRX 2TB

OS: Ubuntu 16.04.2 LTS 64bit

- 使用したデータ : 山梨の18/5/14の画像(全2016枚)

object	枚数(全体)	枚数(good)
DARK	261	
1ES0647+250	108	105
GRB180514	864	645
OJ49	135	132
MAXI J1820+070	648	303

付録

- 使用した計算機 : qubeley (河合研のGPGPU用ワークステーション)

CPU : Intel Xeon E5-1650 v4 (core:6 , thread:12 , clock:3.6GHz)

DRAM : 8GB × 8

ストレージ

boot : Intel SSDSC2BB12 120GB

data : Seagate ST2000VN0001 2TB

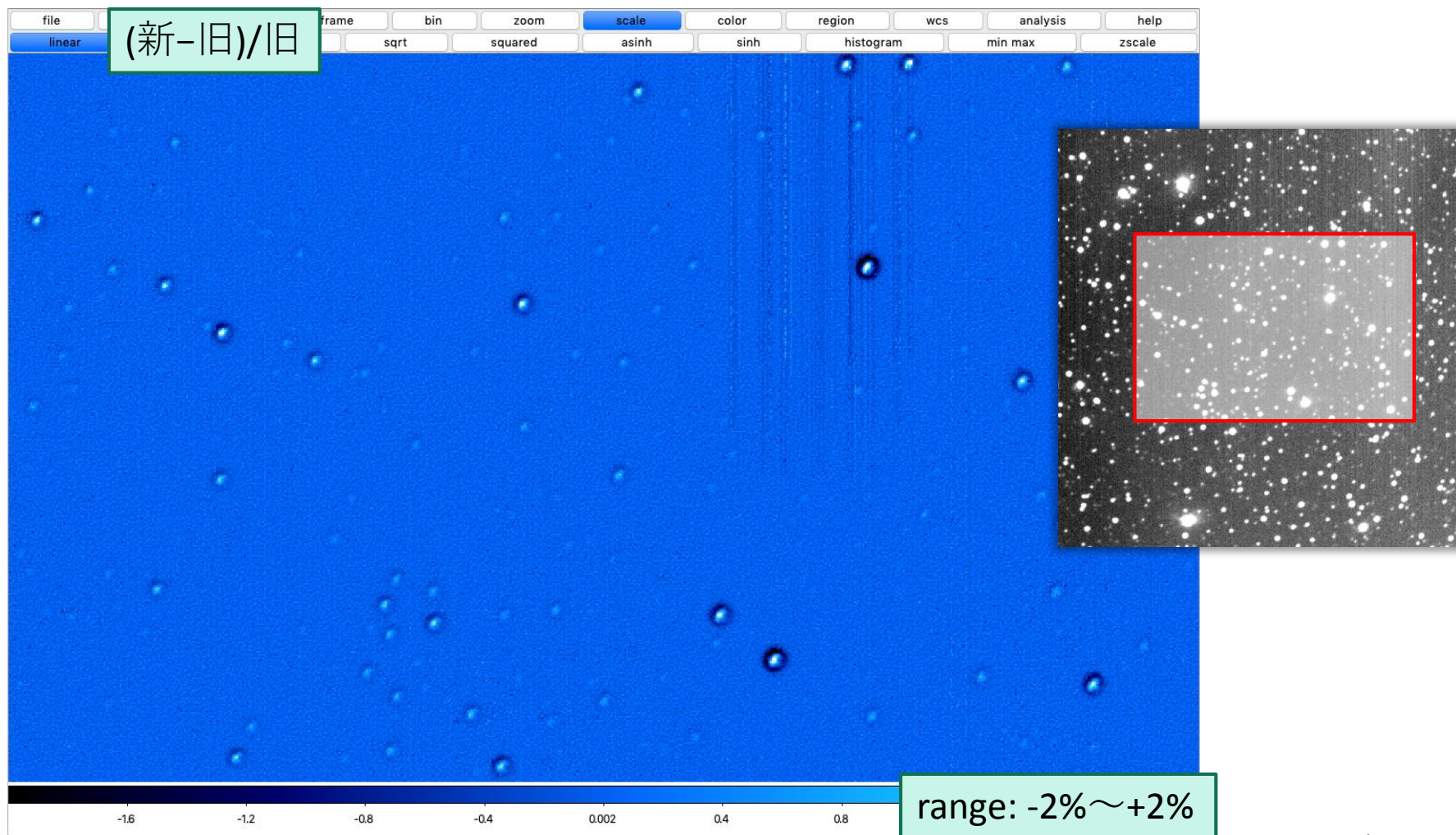
グラフィック

GPU : NVIDIA TITAN X

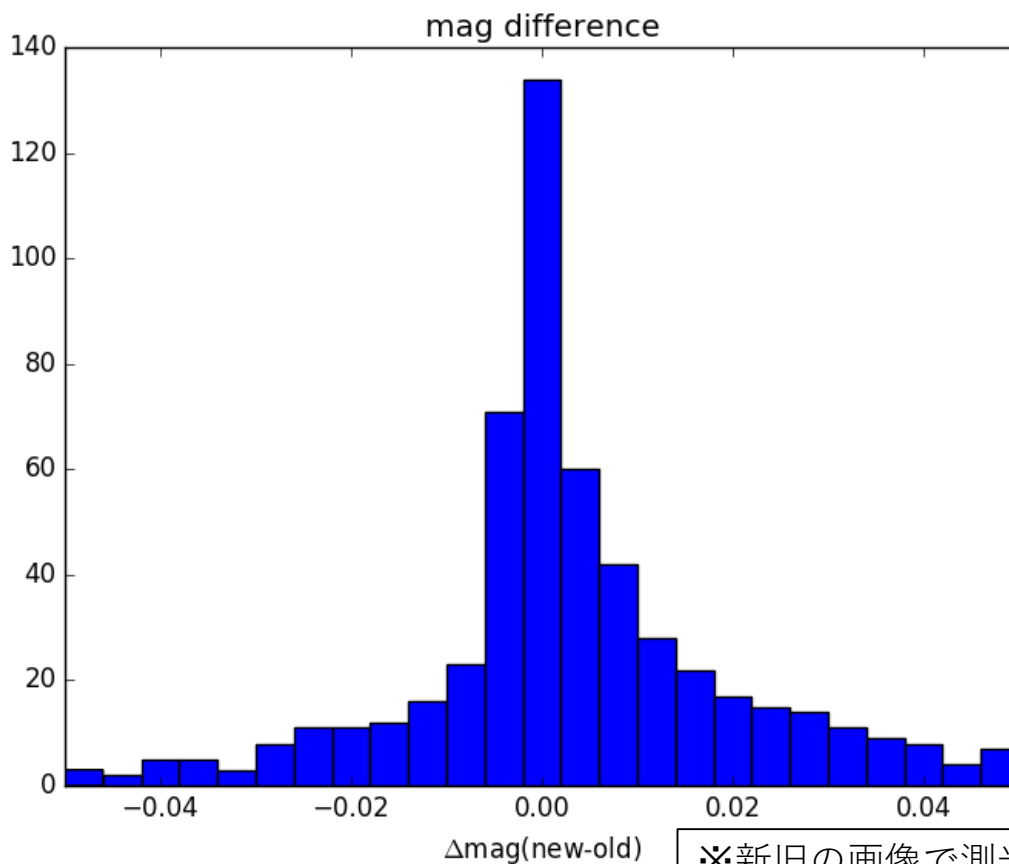
VRAM : GDDR5X 12GB

OS: Ubuntu 14.04.5 LTS 64bit CUDA:v8.0.61 Chainer:v1.17.0

6. 性能評価 出力の差分 (1ES0647+250)



6. 性能評価 等級の比較 (1ES0647+250)



※新旧の画像で測光をして
同じ星で等級の差を求めて
ヒストグラムにしたもの